Mod. C.E. - 1-4-7



Ministero delle Attività Produttive

Direzione Generale per lo Sviluppo Produttivo e la Competitività . Ufficio Italiano Brevetti e Marchi Ufficio G2

Autenticazione di copia di documenti relativi alla domanda di brevetto per: Invenzione li distriale

TO2000 A 001067

Si dichiara che l'unita copia è conforme ai documenti originali depositati con la domanda di brevetto sopraspecificata, i cui dati risultano dall'accluso processo verbale di deposito.

1 4 FEB. 2002

CERTIFIED COPY OF PRIORITY DOCUMENT

IL DIRIGENTE

ing. Giorgio ROMANI

URSC 51-UA-26 NS.Rf.2/3769

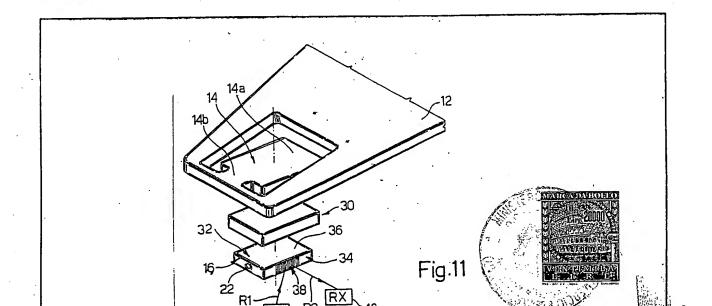
	REVETTI E MARCHI - ROMA	MERCIO E DELL'ARTIGIANATO	MODULO A	marca ds bollo
		DEPOSITO RISERVE, ANTICIPATA ACCES	SIBILITÀ AL PUBBLICO	
. Richiedente (1) STI	MICROELECTRONICS S.R.	Τ.,	•	
1) Denominazione AG	RATE BRIANZA (MI)		J matter 1 1 1 1 0095	19009681
Residenza 2) Denominazione				
Residenza			codice	ليبيين
RAPPRESENTANTE DE	RICHIEDENTE PRESSO L'U.I.B.M.	•		
cognome e nome BER	GADANO MIRKO e al		cod. fiscale	لتبييي
denominazione studio di a	•			
vte Vio	tti			Ti (buok) 4FOi
DOMICILIO ELETTIVO d	estinistario	l l' f mil		
via (ست (۱۹۵۷) س
MTOLO ₹ASDII™™ODE	clesse proposta (sez/cl/sc カナールを中型はなみ/タクラナ中	n LIII gruppo/sottogruppo LIII TURA PER DISPOSITI		
		E RELATIVO PROCESSO		
			1.1 1.1 1	MARIOXADA
TICIPATA ACCESSIBILI INVENTORI DESIGNATI	TÀ AL PUBBLICO: SI 🔲 NO 🚨	SE ISTANZA: DATA	/ Nº PROTOCOLLO cognome nome	
VIGNA Be	nedetto		rah g	
SASSOLIN	I_Simone	#BALDO Lore		
PRIORITÀ			SCIOGLIMENTO STREET STREET	VENTIM
nezione o organizzazio	ne tipo di priorità	numero di domenda deta di deposito	S/R Deta	R
)) [] []/[]		
ŋ L	RACCOLTA COLTURE DI MICRORGANISM] [] [.4]/[.4]/[.4	u (<u></u>	
]
WHENTAZIONE ALLEG	WYA		SCIOGLIMENTO	RISERVE
H. ec.		reals descritions a planetic scienti (chibilisatorio 1 sec	Deta	N' Protocollo
1) <u>b</u> [PROV]	n. pag. 남용 risesunto con disegno princi	pale, descrizione e rivendicazioni (obbligatorio 1 ee		M' Protocolio
1) b PROV 2) b PROV	n. pag. 날님 riessumio con disegno princij	io in descrizione, 1 esempiere	Oeta Implare) L/ L// L/ L// L/ L// L/ L// L// L/ L// L	Nº Protecollo
1) ½ PROV 2) ½ PROV 3) ¼ PRO	n. pag. 남용 risesunto con disegno princi	io in descrizione, 1 esempiere		Nº Protecollo
	n. pag. 12-18-1 risesumto con disegno princip n. tav. 16-15-1 disegno (obbligatorio se citat letters d'incerice, procurs o ri	to in descrizione, 1 esempiero	omplare)	W Priscollo
N. ee. PROV PROV	n. pag. 날님 rissumto con disegno princip n. tav. 뉴턴 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procure o ri designazione inventore	to in descrizione, 1 esemplere	Deta	W Priscollo
	n. pag. 23 risesunto con disegno principa. n. tan. 55 disegno (obbligatorio se citat lettere d'incerice, procure o ri designazione inventore	to in descrizione, 1 esemplere	omplare)	W Priscollo
N. es. PROV	n. pag. 28 risesunto con disegno principa. n. tav. 55 disegno (obbligatorio se citat istara d'incarios, procurs o ridesignazione inventore	to in descrizione, 1 esemplere Sterimento procura generale Suzione in Italiano Indente Intacinquemila	omplare)	W Priscollo
N. ec. 1) b PROV 2) b PROV 3) h RS 4) h RS 5) RS 6) RS 7) L tected di versamento, tota settato 11. 14. 14.	n. pag. 28 risesunto con disegno principa. n. tav. 55 disegno (obbligatorio se citat istara d'incarios, procurs o ridesignazione inventore	terimento procura generale surione in Italiano one intacinquemila	Osta Lililililililili confronta eingole priorità	W Protectio
N. es. 1) PROV 2) PROV 3) RE 4) RE 5) RE 7) RE Destrict di versamento, tota FRATO IL 14 1:1	risesunto con disegno principal. n. tav.	to in descrizione, 1 esemplere Sterimento procura generale Suzione in Italiano Indente Intacinquemila	Osta Lililililililili confronta eingole priorità	W Protectio
N. es. 1) b PROV 2) b PROV 3) t RE 4) t RE 5) RE 6) RE 7) Limited di versamento, tota SPEATO IL 14 1:	n. pag. 28 risesunto con disegno principa. n. tav. 55 disegno (obbligatorio se citat istara d'incarios, procurs o ridesignazione inventore	terimento procura generale surione in Italiano one intacinquemila	Osta Lililililililili confronta eingole priorità	W Protectio
N. ee. 1) bl PROV 2) bl PROV 3) tl RE 4) tl RE 5) RE 6) l RE 100td di veramento, tota MULATO IL 14 1-1 MUMUA SANO NO	risesunio con disegno princi n. tav.	ticrimento procurs generale suzione in Italiano interacinquemila BERGADANO M	Osta Lililililili Lililililili confronte alegole priorità	W Protectio
M. es. 1) 2 PROV 2) 2 PROV 3) 1 RE 4) 1 RE 5) RE 6) RE 7) RE PRESENTE ATTO SI RO MERA DI COMMERCIO	riessunto con disegno principal. n. tav.	terimento procura generale surione in Italiano one intacinquemila	Osta Lililililili Lililililili confronte alegole priorità	W Protectio
N. es. 1) b PROV 2) b PROV 3) t RE 4) t RE 5) RE 6) RE 10 RE 10 RE 11 RE 11 RE 12 RE 13 RE 14 THULA SHIP NO NO PRESENTE ATTO SI SU MERA DI COMMERCIO MALE DI SEPOSITO 10 RELIE RE 11 RE 12 RE 13 RE 14 THULA SHIP NO NO 15 RE 16 RE 17 RE 17 RE 17 RE 17 RE 18	risesunto con disegno principal. n. tav.	terimento procurs generale surione in Italiano one intactinquemila BERGADANO MZ	Osta Lililililili confronts elegale priorità Lilililililili RKO	odice 0 1
N. ee. 1) 2 PROV 2) 2 PROV 3) 1 RE 4) 1 RE 5) RE 5) RE 10 RE 10 RE 11 RE 12 RE 13 RE 14 RE 15 RE 16 RE 17 LIVERIA SINO NO. 16 RE 17 RE 18 RE 18 RE 18 RE 19 RE 10	risesunto con disegno princi n. tav. 65 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procurs o ri designazione inventore	terimento procurs generale surione in Italiano one intacinquemila BERGADANO M7	Posts	odice 0 1
E.1) PROVIDED TO SHOW THE ATTO	risesunto con disegno princi n. tav. 65 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procurs o ri designazione inventore	terimento procurs generale surione in Italiano one intactinquemila BERGADANO M7 O O O A O O 1 JA 6	Osta Lililililili confronts elegale priorità Lilililililili RKO	odice 0 1
N. ec. 1) 1 PROV 2) 2 PROV 3) 1 PROV 4) 1 RS 4) 1 RS 5) RS 6) RS 10 RS 11 RS 12 RS 13 RS 14 1 RS 15 RS 16 RS 17 LI THEREDIA SHOON NO. 101 MERA DI COMMERCIO TO milioneremento 11 richiedente (i) ecpraindice	risesunto con disegno princi n. tav. 65 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procurs o ri designazione inventore	terimento procurs generale surione in Italiano one intacinquemila BERGADANO M7	Take to concessione del brevetto sep	codice 0 1
N. ee. 1) 1 PROV 2) 2 PROV 3) 1 PROV 5) 1 RE 6) 1 RE 6) 1 RE 10 1 RE 11 PRESENTE ATTO SI RE MERA DI COMMERCIO MALE DI SEPOSITO no milianoremonio di uninchi della con milianoremonio di uninchi della con milianoremonio di uninchi della con (i) ecpraindica	risesunto con disegno princi n. tav. 65 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procurs o ri designazione inventore	in descrizione, 1 esemplare interimento procurs generalo sucione in Italiano cone interimento procurs generalo sucione in Italiano cone interimento procurs generalo sucione in Italiano cone interimento procurs generalo sucione descrizione in Italiano cone sucione sucion	Osta Lililililili confronts elegale priorità Lilililililili RKO	codice 0 1
N. ee. 1) 2 PROV 2) 2 PROV 3) 1 RE 4) 1 RE 5) RE 6) RE 7) Limeth diversamento, tota 10 PRESENTE ATTO SI SI MERA DI COMMERCIO 10 MELE DI DEPOSITO 10 milionerezzato di un 11 richiedente (1) sopnindice	risesunto con disegno princi n. tav. 65 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procurs o ri designazione inventore	terimento procurs generale surione in Italiano one intactinquemila BERGADANO M BERGADANO M O O O A O O 1 J J 6	Take to concessione del brevetto sep	codios 0 1
N. ec. 1) 1 PROV 2) 2 PROV 3) 1 PROV 4) 1 RS 4) 1 RS 5) RS 6) RS 10 RS 11 RS 12 RS 13 RS 14 1 RS 15 RS 16 RS 17 LI THEREDIA SHOON NO. 101 MERA DI COMMERCIO TO milioneremento 11 richiedente (i) ecpraindice	risesunto con disegno princi n. tav. 65 disegno (obbligatorio se citat lettera d'incerice, procurs o ri designazione inventore	in descrizione, 1 esemplare interimento procurs generalo sucione in Italiano cone interimento procurs generalo sucione in Italiano cone interimento procurs generalo sucione in Italiano cone interimento procurs generalo sucione descrizione in Italiano cone sucione sucion	Posta	obbligatorio codice OI embre rariportato.

RIASSUNTO INVE	NZIONE CON DISEGNO PRINC	PALE				
NUMERO DOMANDA		REG. A	DATA DI DEPOSITO			
NUMERO BREVETTO			DATA DI RILASCIO	لساالسا		
A. RICHIEDENTE (I)			•			
Denominazione	STMICROELECTRO	IICS S.R.L.				
Residenza	AGRATE BRIANZA	(MI)	<u> </u>			
DOPPIO STADIO DI ATTUAZIONE E RELATIVO PROCESSO DI FABBRICAZIONE.						
L						
L	<u></u>					
Classes proposits (sez/cL/sci/) [] (gruppo/sottogruppo) [/ [/						

Viene descritto un trasduttore di lettura/scrittura (32) per un dispositivo a disco rigido (1) a doppio stadio di attuazione (24, 30) comprendente almeno un disco rigido (2) ed almeno una sospensione (12) portante il trasduttore di lettura/scrittura (32). Il trasduttore di lettura/scrittura (32) comprende un corpo di supporto (36) di forma sostanzialmente parallelepipeda, una testina di lettura/scrittura (22) disposta su una faccia frontale del corpo di supporto (36), ed un reticolo (38) definito su una delle facce laterali (34) del corpo di supporto (36) durante il processo di fabbricazione dello slider (32) stesso. Il reticolo (38) consente di misurare la posizione del trasduttore di lettura/scrittura (32) rispetto alla relativa sospensione (12) in maniera ottica utilizzando un trasmettitore laser (46) in grado di emettere e di dirigere verso il reticolo (38) un raggio laser, ed un ricevitore laser (48) disposto in modo tale da intercettare il raggio laser riflesso dal reticolo (38) e fornente in uscita un segnale di posizione sulla base del quale è possibile calcolare in modo semplice la posizione del trasduttore di lettura/scrittura (32) rispetto alla relativa sospensione.

Figura 11

M. DISEQNO



DESCRIZIONE

del brevetto per invenzione industriale di STMICROELECTRONICS S.R.L.

di nazionalità italiana,

15

5 con sede a 20041 AGRATE BRIANZA (MILANO) - VIA C. OLIVETTI, 2
Inventori: VIGNA Benedetto, SASSOLINI Simone,

ZERBINI Sarah, BALDO Lorenzo

*** **** **TO 2000 A 001067

La presente invenzione è relativa ad uno per 10 dispositivi a disco rigido a doppio stadio di attuazione ed al relativo processo di fabbricazione.

Come è noto, i dispositivi a disco rigido ("Hard Disk Drive") sono il mezzo più utilizzato per la memorizzazione di dati nei calcolatori personali; di conseguenza essi vengono prodotti in volumi molto grandi e la densità massima di immagazzinamento dati cresce di anno in anno.

La struttura di un dispositivo a disco rigido noto è mostrata nelle figure 1-3.

Il dispositivo a disco rigido, indicato nel suo insieme con 1, comprende un gruppo di dischi rigidi 2 rotanti solidalmente e parallelamente fra loro attorno ad un asse di rotazione A è portati da una struttura di supporto 4 montata su cuscinetti a sfera (non 25 illustrati) ed azionata da un motore sincrono (non

illustrato) chiamato generalmente "spindle motor".

Il dispositivo a disco rigido 1 comprende inoltre un dispositivo di lettura/scrittura 6 dei dischi rigidi 2 comprendente una struttura di supporto chiamata generalmente "E-block" 8 per la sua forma ad E in vista laterale (si veda la figura 2), la quale è angolarmente mobile attorno ad un asse di oscillazione B parallelo all'asse di rotazione A dei dischi rigidi 2 ed è provvista di una pluralità di bracci 10 ortogonali all'asse di oscillazione B e portanti, ciascuno, una o due sospensioni 12 formate, ciascuna, da una lamina di acciaio fissata a sbalzo al relativo braccio 10.

10

15

Ogni sospensione 12 porta, alla sua estremità non fissata al relativo braccio 10, un giunto, chiamato generalmente gimbal o flexure 14, pure di acciaio, a sua volta portante un trasduttore di lettura/scrittura generalmente chiamato "slider" 16 e disposto, in condizione operativa, affacciato ad una superficie di un rispettivo disco rigido 2, come mostrato nella figura 2.

Come mostrato più in dettaglio nella figura 3, ciascun gimbal 14 è formato generalmente dalla relativa sospensione 12 stessa ed è costituito ad esempio da una piastrina 14a rettangolare ritagliata su tre lati e mezzo a partire dalla sospensione 12 stessa e la cui 25 porzione di connessione 14b alla sospensione 12 consente

la flessione della piastrina 14a sotto effetto del peso dello slider 16, il quale risulta quindi in grado di eseguire movimenti di "roll" e di "pitch" per seguire la superficie del relativo disco rigido 2.

5

10

15

è formato da un corpo 16 Ciascuno slider supporto 20 avente forma generalmente parallelepipeda con dimensioni tipiche di 1x1,2x0,3 mm, realizzato di materiale ceramico, generalmente una lega di Alluminio, Titanio e Carbonio (Al-Ti-C), e portante, su una propria faccia frontale, una testina di lettura/scrittura 22 costituisce il (magneto/resistiva e induttiva) che dispositivo di lettura e scrittura vero e proprio. Fili di collegamento elettrici non mostrati si estendono dalla testina di lettura/scrittura 22 lungo il relativo gimbal 14 e la relativa sospensione 12 fino ad un dispositivo di elaborazione di segnale (anch'esso non mostrato) fissato alla scheda madre del calcolatore personale o altro apparecchio in cui il dispositivo a disco rigido è installato.

Nei dispositivi a disco rigido 1 attualmente in commercio, ciascuno degli slider 16 è incollato direttamente al relativo gimbal 14 e la movimentazione del dispositivo di lettura/scrittura 6 attraverso i dischi rigidi 2 viene realizzata mediante un motore, chiamato generalmente "voice coil motor" 24 (figura 1),

accoppiato all'E-block 8 per movimentarlo angolarmente attorno all'asse di oscillazione B.

5

10

15

20

25

Dopo esser stati sottoposti a tutte le operazioni di finitura superficiale ed esser stati montati sull'Eblock prima della chiusura definitiva dell'involucro esterno di protezione all'interno quale il dispositivo a disco rigido 1 viene disposto, in ciascuno dei dischi rigidi 2 vengono memorizzate informazioni di controllo in specifiche cosiddette pilota di specifici settori cosiddetti controllo servo settori. Durante funzionamento, tali informazioni di controllo vengono? poi lette dagli slider 16 e fornite a dispositivi di servo controllo (non mostrati) che le utilizzano per determinare la posizione delle sospensioni 12, e quindi degli slider 16 ad esse solidali, rispetto ai relativi dischi rigidi 2 e realizzare un controllo ad anello chiuso della posizione degli slider 16 stessi in modo da mantenere le testine di lettura 22 in una posizione di lettura ottimale.

La richiesta del mercato di un costante aumento della densità di immagazzinamento dati dei dispositivi a disco rigido 1 porta costantemente ad un crescente avvicinamento delle tracce dei dischi rigidi 2 e manditali l'intrinseca scarsa precisione del voice coil motor 24

non fornisce garanzie sufficienti per l'esecuzione dell'operazione iniziale di scrittura delle informazioni di controllo nelle tracce pilota dei servo settori dei dischi rigidi 2.

5

10

·15

20

25

Per ovviare a tale inconveniente, viene attualmente dispositivo attuatore di precisione utilizzato un 26 "spin-stand" generalmente esterno chiamato (illustrato schematicamente in figura 1), il movimenta con precisione micrometrica l'E-block 8 quindi gli slider 16 sui relativi dischi rigidi mediante un proprio albero di comando di uscita accoppiato ad una delle sospensioni 12 e provvisto di un encoder ottico (non mostrato).

Recentemente, però, per ottenere un controllo più preciso e fine della posizione degli slider 16 rispetto relativi dischi rigidi 2, è stato proposto utilizzare un dispositivo di movimentazione a doppio un primo stadio stadio di attuazione, in cui attuazione più grossolano è costituito sempre dal voice coil motor 24 che sposta l'insieme formato dall'E-block 8, dalle sospensioni 12, dai gimbal 14 e dagli slider 16 la durante dischi rigidi 2 i attraverso grossolana della traccia, mentre un secondo stadio di attuazione più fine è costituito da una pluralità di microattuatori 30 integrati (uno dei quali è mostrato

nella figura 3) interposti, ciascuno, fra un rispettivo slider 16 ed un rispettivo gimbal 14 ed aventi lo scopo di effettuare una regolazione più fine della posizione degli slider 16 durante l'inseguimento di traccia.

Un esempio di realizzazione di un microattuatore 30 5 tipo elettrostatico rotatorio descritto nella è domanda di brevetto europeo EP-A-0955629 a nome della richiedente.

10

L'introduzione di un grado di libertà di movimento fra ciascuno slider 16 e la relativa sospensione conseguente all'introduzione di un microattuatore 30, fa sì che per poter effettuare la summenzionata operazione iniziale di scrittura delle informazioni di controllo nelle tracce pilota dei servo settori dei dischi rigidi sia dello spin-stand 26 mezzo 15 conoscere, oltre che la posizione delle sospensioni 12 rispetto ai relativi dischi rigidi 2, anche la posizione degli slider 16 rispetto alle relative sospensioni 12.

La determinazione della posizione di uno slider 16 rispetto alla relativa sospensione 12 potrebbe, almeno 20 in linea teorica, essere effettuata in modo indiretto determinando la posizione del microattuatore 30, a cui è vincolato, rispetto alla relativa 16 slider sospensione 12, sulla base dei segnali di pilotaggio forniti al microattuatore 30 stesso oppure misurando 25

l'accoppiamento capacitivo esistente fra il rotore e lo del microattuatore 30, essendo tale . statore del correlato alla posizione accoppiamento microattuatore.

5

10

.15

20

25

soluzione tale pratica, però, Nella difficilmente praticabile, in quanto la precisione della determinazione della posizione dello slider 16 rispetto alla sospensione 12 ottenibile con tale soluzione si è rivelata insufficiente per l'esecuzione dell'operazione iniziale di scrittura delle informazioni di controllo nelle tracce pilota dei servo settori nelle applicazioni ad elevata densità di immagazzinamento dati in cui leo e s Ou BERGADAI rigidi dei dischi fra le tracce distanze estremamente ridotte.

Infatti, nei dispositivi a disco rigido 1 provvisti di un dispositivo di movimentazione a doppio stadio di attuazione del tipo sopra descritto, lo slider 16 viene relativo microattuatore 30 mediante vincolato al incollaggio e generalmente il posizionamento slider 16 rispetto al microattuatore 30 ottenuto con questo tipo di collegamento è affetto da un'incertezza piuttosto elevata, la quale incide significativamente sulla precisione della determinazione della posizione dello slider 16 rispetto alla sospensione 12, rendendola insufficiente per applicazioni ad elevata densità di

immagazzinamento dati.

10

15

20

Scopo della presente invenzione è quindi quello di realizzare uno slider per un dispositivo a disco rigido, un dispositivo a disco rigido ed un sistema di misura della posizione dello slider di fornire procedimento di fabbricazione di tale slider permettano la determinazione della posizione dello slider stesso rispetto alla relativa sospensione con una precisione sufficiente per qualsiasi applicazione ad elevata densità di immagazzinamento dati.

Secondo la presente invenzione viene realizzato un trasduttore di lettura/scrittura per un dispositivo a disco rigido, come definito nella rivendicazione 1.

Secondo la presente invenzione viene inoltre fornito un processo di fabbricazione di un trasduttore di lettura/scrittura per un dispositivo a disco rigido, come definito nella rivendicazione 9.

Secondo la presente invenzione viene inoltre realizzato un dispositivo a disco rigido, come definito nella rivendicazione 18.

Secondo la presente invenzione viene infine realizzato un sistema di misura della posizione di un trasduttore di lettura/scrittura di un dispositivo a disco rigido, come definito nella rivendicazione 24.

25 Per una migliore comprensione dell

invenzione viene ora descritta una forma di realizzazione preferita, a puro titolo di esempio non limitativo e con riferimento ai disegni allegati, nei quali:

- 5 la figura 1 mostra, in vista dall'alto, un dispositivo a disco rigido di tipo noto;
 - la figura 2 mostra, in vista laterale ingrandita, alcune parti del dispositivo a disco rigido di figura 1;
- la figura 3 mostra, in vista esplosa, uno stadio

 di attuazione micrometrica facente parte del dispositivo

 a disco rigido di figura 1;
 - la figura 4 mostra, in vista prospettica, uno slider realizzato secondo la presente invenzione;
- le figure 5-7 mostrano fasi di un processo di 15 fabbricazione dello slider di figura 4;
 - le figure 8-10 mostrano fasi di un differente processo di fabbricazione dello slider di figura 4;
- la figura 11 mostra uno schema di principio con cui effettuare la misura della posizione dello slider di 20 figura 4;
 - la figura 12 mostra schematicamente un'apparecchiatura ottica di misura della posizione dello slider di figura 4; e
- la figura 13 mostra, in vista prospettica, una
 25 differente forma realizzativa della presente invenzione.

Nella figura 4 è mostrato, ed indicato nel suo insieme con 32, uno slider realizzato secondo la presente invenzione, in cui parti simili a quelle delle figure 1-3 sono indicate con gli stessi numeri di riferimento.

Secondo la presente invenzione, durante il processo di fabbricazione dello slider 32, su una delle quattro facce laterali, qui indicata con 34, del corpo di supporto, qui indicato con 36, dello slider 32 stesso,

10 viene definito un reticolo 38 ("grating"), il quale, will come noto, è una struttura rilevabile otticamente o periodica in riflessione (trasmissione) ed essenzialmente formata da zone riflettenti (trasmittenti o rifrangenti) una radiazione elettromagnetica incidente

15 (luce), intervallate da zone opache a tale radiazione elettromagnetica incidente.

In particolare, nella sua forma più generale un reticolo è formato da una configurazione ("pattern") di linee o fenditure preferibilmente parallele fra loro, aventi uguale larghezza e distanziate di uno stesso intervallo, e produce, quando interessato da un raggio luminoso, effetti di frangia ("fringe effects"), in particolare genera una distribuzione di luce spazialmente periodica che appare come una cosiddetta "figura di diffrazione" ("fringe pattern").

20

La struttura e le proprietà ottiche di un reticolo sono comunque largamente note nel campo della fisica ottica e sono trattate in numerosissime pubblicazioni del settore, per cui non saranno ulteriormente approfondite qui nel seguito.

5

10

15

Il reticolo 38 viene formato durante il processo di fabbricazione dello slider 32 nel modo illustrato schematicamente nelle figure 5-7, ossia deponendo inizialmente uno strato di ossido 40 sulla laterale 34 del corpo di supporto 36, definendo quindi lo strato di ossido 40 mediante un attacco chimico utilizzando una maschera 42 di resist, poi rimossa, riproducente la configurazione ("pattern") del reticolo 38, in particolare riproducente la disposizione delle zone riflettenti e delle zone opache che si desidera ottenere, e metallizzando infine (strato 44) lo strato di ossido 40 così definito.

In particolare, per la metallizzazione dello strato di ossido 40 può essere ad esempio utilizzata una lega 20 di alluminio e cromo (Al-Cr) oppure la stessa lega (alluminio, titanio e carbonio Al-Ti-C) con cui è realizzato il corpo di supporto 36 dello slider 32.

Le porzioni dello strato di ossido 40 asportate e non asportate definiscono una successione di creste e di 25 avvallamenti fra loro intercalati e le zone della metallizzazione disposte in corrispondenza delle porzioni dello strato di ossido 40 asportate definiscono le zone opache del reticolo 38, mentre le zone della metallizzazione disposte in corrispondenza delle porzioni dello strato di ossido 40 non asportate definiscono le zone opache del reticolo 38.

Alternativamente, come illustrato schematicamente nelle figure 8-10, il reticolo 38 potrebbe essere realizzato senza ricorrere alla deposizione dello strato di ossido 40, ma bensì definendo direttamente, mediante un attacco chimico, la faccia laterale 34 del corpo di supporto 36 dello slider 32 utilizzando una maschera riproducente la configurazione del reticolo 38, e metallizzando quindi il corpo di supporto 36 così definito.

La determinazione della posizione dello slider 32 rispetto alla relativa sospensione 12 può essere quindi effettuata utilizzando lo schema di principio illustrato nella figura 11, ossia utilizzando un trasmettitore laser 46, essenzialmente costituito da una sorgente di luce laser, in grado di emettere, e di dirigere verso il reticolo 38, un raggio laser, indicato con R1, ed un ricevitore laser 48, essenzialmente costituito da un fotodiodo opportunamente calibrato, disposto in modo tale da intercettare il raggio laser, indicato con R1, ed.

riflesso dal reticolo 38 e fornente in uscita un segnale di posizione sulla base del quale è possibile calcolare in modo semplice la posizione dello slider 32 rispetto alla relativa sospensione 12 in un sistema di riferimento cartesiano assoluto esterno al dispositivo a disco rigido 1.

Dalla lunghezza d'onda del raggio di luce laser utilizzato per la misura dipende poi la scelta del materiale metallico di metallizzazione utilizzato nella definizione del reticolo 38.

10

15

Nella figura 12 è mostrato uno schema più dettagliato di un'apparecchiatura di misura applicabile allo spin-stand 26 per determinare la posizione dello slider 32 rispetto alla relativa sospensione 12 durante la summenzionata operazione iniziale di scrittura delle informazioni di controllo nelle tracce pilota dei servo settori dei dischi rigidi 2.

Secondo quanto mostrato nella figura 11, l'apparecchiatura di misura, indicata nel suo insieme 20 50, comprende dispositivo con un trasmettitore/ricevitore di luce laser 52 essenzialmente formato dai succitati trasmettitore laser ricevitore laser 48; una fibra ottica 54 otticamente accoppiata, ad una prima estremità 54a, al dispositivo 25 trasmettitore/ricevitore di luce laser 52 e percorsa in uso dal raggio laser R1 emesso e dal raggio laser R2 riflesso; una struttura di supporto 56, ad esempio costituita da un braccio snodato, accoppiata all'albero di uscita 28 dello spin-stand 26 in modo da poter traslare lungo un asse di traslazione Z parallelo. all'asse di oscillazione B dell'E-block 8 (ortogonale al foglio), e sulla quale viene fissata la seconda di estremità 54b della fibra ottica 54 stessa; un attuatore 58, costituito essenzialmente da un motore elettrico passo-passo, accoppiato all'albero di uscita 28 dello 56 per ₹ spin-stand 26 ed alla struttura di supporto Z; spostarla lungo l'asse di traslazione collimatore 60 portato dalla struttura di supporto 56 ed otticamente accoppiato alla seconda estremità 54b della fibra ottica 54 con il proprio asse di simmetria ortogonale al reticolo 38 dello slider 32.

La determinazione della posizione dello slider 32 rispetto alla relativa sospensione 12 viene effettuata nel modo descritto sopra con riferimento alla figura 10 e la posizione dello slider 32 rispetto alla relativa 12 che essere calcolata sospensione può l'apparecchiatura di misura 50 di figura 11 è riferita di riferimento cartesiano relativo un sistema solidale alla sospensione 12.

15

20

25 In particolare, si sottolinea il fatto che la

possibilità di spostamento della struttura di supporto 56 della fibra ottica 52 lungo l'asse di traslazione Z rende possibile la misurazione della posizione di tutti gli slider 32 (in genere 6-8) del dispositivo a disco rigido 1 utilizzando lo stesso dispositivo trasmettitore/ricevitore di luce laser 50.

Da un esame delle caratteristiche dello slider 32 realizzato secondo la presente invenzione sono evidenti i vantaggi che esso consente di ottenere.

10 Innanzitutto, il reticolo 38 può essere realizzato su una delle facce laterali dello slider 32 in modo estremamente semplice durante la fabbricazione dello slider stesso in quanto richiede unicamente definizione di uno strato di ossido precedentemente 15 depositato sulla faccia laterale dello slider 32 oppure definizione della faccia latrale stessa la successiva metallizzazione.

Inoltre, la definizione di un reticolo direttamente su una delle facce laterali dello slider 32 consente di effettuare una misura della posizione dello slider 32 rispetto alla relativa sospensione 12 mediante apparecchiature ottiche che, come noto, presentano una precisione estremamente elevata ed adatta per l'esecuzione dell'operazione iniziale di scrittura delle informazioni di controllo nelle tracce pilota dei servo

20

settori dei dischi rigidi 2 nelle applicazioni ad elevata densità di immagazzinamento dati in cui le distanze fra le tracce dei dischi rigidi sono estremamente ridotte.

5

10

15

20

25

Inoltre, essendo definito direttamente su una delle facce laterali dello slider 32 durante il processo di fabbricazione dello slider 32 stesso, il reticolo 38 non costituisce un aggravio di peso per lo slider 32 e non interferisce in alcun modo nella caratterizzazione slider 32, dello della relativa sospensione 12 e del relativo microattuatore 30 consiste essenzialmente nella determinazione dei modi di oscillazione del sistema e, in funzione di questi, delle proprietà meccaniche del sistema, quali ad esempio la rigidezza torsionale) né sul controllo ad anello chiuso della posizione della testina di lettura/scrittura 22, contrariamente а quanto invece avverrebbe utilizzassero sistemi ottici macroscopici, quali lenti, prismi, ecc., incollati sullo slider 32, i quali, dato il peso estremamente esiguo dello slider 32 (1,6 mg), rappresenterebbero masse aggiuntive confrontabili con il peso dello slider 32 stesso e quindi renderebbero più arduo da realizzare sia il controllo ad anello chiuso della posizione della testina di lettura/scrittura 22 che la caratterizzazione dello slider 32,

sospensione 12 e del relativo microattuatore 30.

Risulta infine chiaro che al reticolo 38, allo slider 32 ed al relativo processo di fabbricazione qui descritti ed illustrati possono essere apportate modifiche e varianti senza per questo uscire dall'ambito protettivo della presente invenzione, come definito nelle rivendicazioni allegate.

Ad esempio, il reticolo 38 potrebbe essere realizzato sul corpo di supporto 36 dello slider 32 in posizioni differenti da quella descritta ed illustrata, in particolare su facce differenti da quella indicata.

10

15

20

25

un reticolo - 38 realizzato secondo presente invenzione potrebbe essere vantaggiosamente utilizzato anche nei dispositivi a disco rigido singolo stadio di attuazione in cui 10 slider incollato al gimbal. Infatti, il reticolo può essere utilizzato in questo tipo di dispositivi a disco rigido sia durante la scrittura delle informazioni di controllo nei servo settori per effettuare una ulteriore misura della posizione dello slider 32 rispetto sospensione oltre a quella già effettuata dall'encoder ottico spin-stand, sia durante il normale dello funzionamento del dispositivo disco rigido per а determinare con precisione, in qualsiasi istante, la posizione precisa dello slider 32 rispetto alla relativa sospensione 12.

10

15

Inoltre, quando utilizzato nei dispositivi a disco rigido a singolo stadio di attuazione, il reticolo 38 potrebbe essere realizzato su parti dei dispositivi a disco rigido diverse dallo slider 32, in particolare potrebbe essere realizzato sulle sospensioni 12.

Nella figura 13 è mostrato uno dei possibili posizionamenti del reticolo 38 su una sospensione 12. In particolare, la sospensione 12 mostrata nella figura 13 è del tipo provvisto di cosiddette "side rails", indicate con 62, ed il reticolo 38 è realizzato proprio sulle side rails 62.

Un'altra possibilità, non illustrata, potrebbe essere quella di realizzare il reticolo 38 sul gimbal 14; tale posizionamento, tuttavia, risulta più arduo da realizzare a causa dell'esiguo spessore del gimbal 14 stesso (alcune decine di micron).

RIVENDICAZIONI

- 1. Trasduttore di lettura/scrittura (32) per un dispositivo a disco rigido (1), comprendente un corpo di supporto (36) ed una testina di lettura/scrittura (22), caratterizzato dal fatto di comprendere inoltre una struttura rilevabile otticamente (38) atta a cooperare con mezzi di misura ottici (50).
- 2. Trasduttore di lettura/scrittura secondo la rivendicazione 1, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) comprende una configurazione di elementi aventi differenti proprietà O ottiche.

10

- 3. Trasduttore di lettura/scrittura secondo la rivendicazione 1 o 2, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) comprende zone riflettenti una radiazione elettromagnetica incidente, intervallate da zone opache a detta radiazione elettromagnetica incidente.
- 4. Trasduttore di lettura/scrittura secondo una qualsiasi delle rivendicazioni precedenti, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) comprende una successione di creste ed avvallamenti fra loro intercalati.
- 5. Trasduttore di lettura/scrittura secondo una 25 qualsiasi delle rivendicazioni precedenti,

caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente comprende un reticolo (38).

- 6. Trasduttore di lettura/scrittura secondo una qualsiasi delle rivendicazioni precedenti, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è portata da detto corpo di supporto (36).
- 7. Trasduttore di lettura/scrittura secondo la rivendicazione 6, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è integrale a detto corpo di supporto (36).
- Trasduttore di lettura/scrittura secondo rivendicazione 6 o 7, per un dispositivo a disco rigido (1) comprendente almeno un disco rigido (2) e mezzi di (8, di 15 supportò e posizionamento 12, 14) trasduttore di lettura/scrittura (32), detto corpo di generalmente (36)presentando forma supporto parallelepipeda con una faccia inferiore rivolta verso detto disco rigido (2), una faccia superiore accoppiata a detti mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14), 20 e quattro facce laterali, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è disposta su una (34) di dette facce laterali di detto corpo di supporto (36).
- 9. Processo di fabbricazione di un trascustore di

lettura/scrittura (32) per un dispositivo a disco rigido (1), comprendente le fasi di:

- realizzare un corpo di supporto (36); e
- applicare una testina di lettura/scrittura (22)
 5 su detto corpo di supporto (36);

caratterizzato dal fatto di comprendere inoltre la fase di:

- prevedere una struttura rilevabile otticamente (38) atta a cooperare con mezzi di misura ottici (50).
- 10 10. Processo di fabbricazione secondo la rivendicazione 9, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è realizzata su detto corpo di supporto (36).
- Processo di fabbricazione secondo rivendicazione 9 o 10, per un dispositivo a disco rigido 15 (1) comprendente almeno un disco rigido (2) e mezzi di posizionamento (8, supporto 12, 14) di detto trasduttore di lettura/scrittura (32), detto corpo di supporto (36)presentando forma generalmente 20 parallelepipeda con una faccia inferiore rivolta verso detto disco rigido (2), una faccia superiore rivolta accoppiata a detti mezzi di supporto e guida (8, 12, 14), e quattro facce laterali, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) 25 realizzata su una (34) di dette facce laterali di detto

corpo di supporto (36).

- 12. Processo di fabbricazione secondo una qualsiasi delle rivendicazioni da 9 a 11, caratterizzato dal fatto che detta fase di realizzare una struttura rilevabile otticamente (38) comprende la fase di realizzare una configurazione di elementi aventi differenti proprietà ottiche.
- 13. Processo di fabbricazione secondo una qualsiasi delle rivendicazioni da 9 a 12, caratterizzato dal fatto che detta fase di realizzare una struttura rilevabile O 🛱 otticamente (38) comprende la fase di realizzare zone riflettenti una radiazione elettromagnetica incidente, detta radiazione intervallate da zone opache a elettromagnetica incidente.
- 14. Processo di fabbricazione secondo una qualsiasi 15 delle rivendicazioni da 9 a 13, caratterizzato dal fatto che detta fase di realizzare una struttura rilevabile otticamente (38) comprende la fase di realizzare una successione di creste ed avvallamenti intercalati. 20
 - 15. Processo di fabbricazione secondo una qualsiasi delle rivendicazioni da 9 a 14, caratterizzato dal fatto che detta fase di realizzare una struttura rilevabile otticamente (38) comprende la fase di realizzare un reticolo (38).

- 16. Processo di fabbricazione secondo la rivendicazione 15, caratterizzato dal fatto che detta fase di realizzare un reticolo (38) comprende le fasi di:
- 5 depositare uno strato di ossido (40) su una faccia (34) di detto corpo di supporto (36);
 - definire detto strato di ossido (40) utilizzando una maschera (42) riproducente la configurazione di detto reticolo (38); e
- 10 metallizzare (44) lo strato di ossido (40) definito.

- 17. Processo di fabbricazione secondo la ZAZIONE rivendicazione 15, caratterizzato dal fatto che detta ganti fase di realizzare un reticolo (38) comprende le fasi di:
- definire una faccia (34) di detto corpo di supporto (36) utilizzando una maschera (42) riproducente la configurazione di detto reticolo (32); e
 - metallizzare (44) detta faccia (34) definita.
- 20 18. Dispositivo a disco rigido (1) comprendente almeno un disco rigido (2), almeno un trasduttore di lettura/scrittura (32) e mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14) di detto trasduttore di lettura/scrittura (32), caratterizzato dal fatto di comprende inoltre una struttura rilevabile otticamente

- (38) portata da uno fra detto trasduttore di lettura/scrittura (32) e detti mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14) ed atta a cooperare con mezzi di misura ottici (50).
- 19. Dispositivo a disco rigido secondo la rivendicazione 18, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è una struttura rilevabile otticamente secondo una qualsiasi delle rivendicazioni da 2 a 5.
- 20. Dispositivo a disco rigido secondo la rivendicazione 18 o 19, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è portata da detto trasduttore di lettura/scrittura (32).
- 21. Dispositivo a disco rigido secondo la 15 rivendicazione 20, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è integrale a detto trasduttore di lettura/scrittura (32).
- Dispositivo a disco rigido secondo rivendicazione 20 o 21, caratterizzato dal fatto che 20 detto trasduttore di lettura/scrittura (32) comprende un corpo di supporto (36) ed una testina di lettura/scrittura (22), detta struttura rilevabile otticamente (38) essendo portata da detto corpo di supporto (36).
- 25 23. Dispositivo a disco rigido

rivendicazione 22, caratterizzato dal fatto che detto corpo di supporto (36) presenta forma generalmente parallelepipeda con una faccia inferiore rivolta verso detto disco rigido (2), una faccia superiore accoppiata a detti mezzi di supporto e guida (8, 12, 14), e quattro facce laterali, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è disposta su una (34) di dette facce laterali di detto corpo di supporto (36).

- 24. Sistema di misura (50, 38) della posizione di 10 trasduttore di lettura/scrittura (32) dispositivo a disco rigido (1) comprendente mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14) di detto trasduttore di lettura/scrittura (32), caratterizzato 15 dal fatto di comprendere una struttura rilevabile otticamente (38) portata da uno fra detto trasduttore di lettura/scrittura (32) e detti mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14), e mezzi di misura ottici cooperanti con detta struttura rilevabile otticamente (38) per misurare la posizione di detto 20 trasduttore di lettura/scrittura (32).
 - 25. Sistema ottico di misura secondo la rivendicazione 24, caratterizzato dal fatto che detta struttura rilevabile otticamente (38) è una struttura rilevabile otticamente secondo una qualsiasi delle

rivendicazioni da 19 a 23.

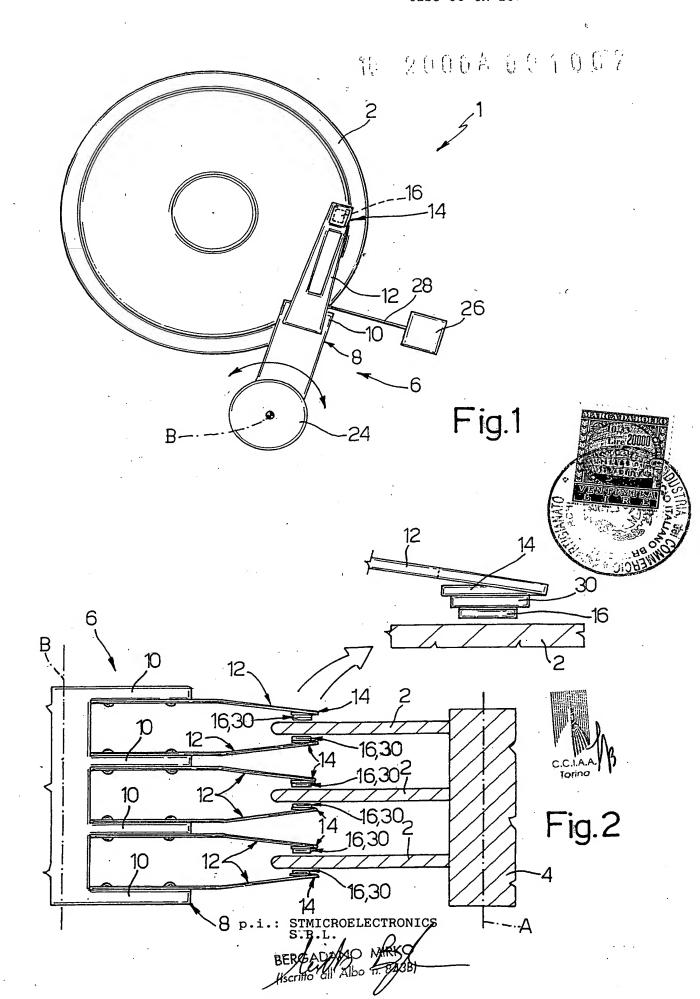
- 26. Sistema ottico di misura secondo la rivendicazione 24 o 25, caratterizzato dal fatto che misura ottici (50) comprendono di trasmettitori laser (52; 46) atti a generare, e a dirigere verso detta struttura rilevabile otticamente (38), un raggio laser (R1), e mezzi ricevitori laser (52, 48) disposti per intercettare un raggio laser (R2) riflesso da detta struttura rilevabile otticamente (38).
- 27. Sistema ottico di misura secondo 10 26, caratterizzato dal rivendicazione comprendere mezzi a guida ottica (54) aventi una prima $\frac{O}{Z}$ estremità (54a) otticamente accoppiata a detti mezzi trasmettitori laser (52) ed una seconda estremità (54b) supportata per dirigere detto raggio laser (R1) verso 15 rilevabile otticamente (38)detta struttura intercettare detto raggio laser (R2) riflesso da detta struttura rilevabile otticamente (38).
- 28. Sistema ottico di misura secondo rivendicazione 27, per un dispositivo a disco rigido (1) 20 comprendente una pluralità di dischi rigidi (2) ed una pluralità di mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14) di rispettivi traduttori di lettura/scrittura (32); caratterizzato dal fatto di comprendente inoltre mezzi di movimentazione (58) di detta seconda estremità (54b) 25

di detti mezzi a guida ottica (54) per disporla in corrispondenza delle strutture rilevabili otticamente (38) portate da detti mezzi di supporto e posizionamento (8, 12, 14) o dai rispettivi traduttori di lettura/scrittura (32).

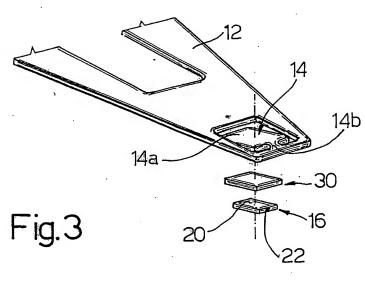
- 29. Trasduttore di lettura/scrittura per un dispositivo a disco rigido, sostanzialmente come descritto con riferimento ai disegni allegati.
- 30. Processo di fabbricazione di un trasduttore di lettura/scrittura per un dispositivo a disco rigido, sostanzialmente come descritto con riferimento ai disegni allegati.
 - 31. Dispositivo a disco rigido, sostanzialmente O C Come descritto con riferimento ai disegni allegati.
- 32. Sistema ottico di misura della posizione di un trasduttore di lettura/scrittura per un dispositivo a disco rigido, sostanzialmente come descritto con riferimento ai disegni allegati.

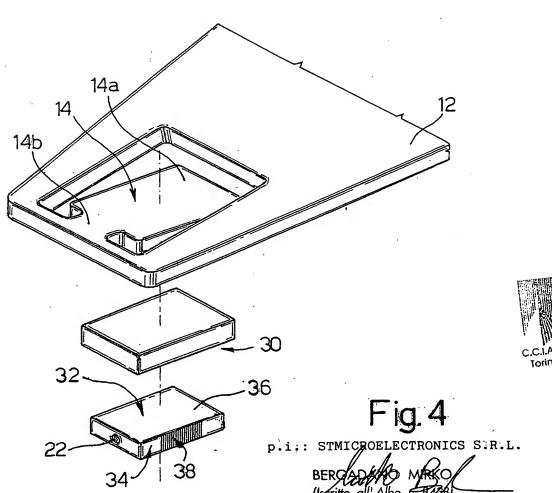
p. i.: STMICROELECTRONICS S.R.L.

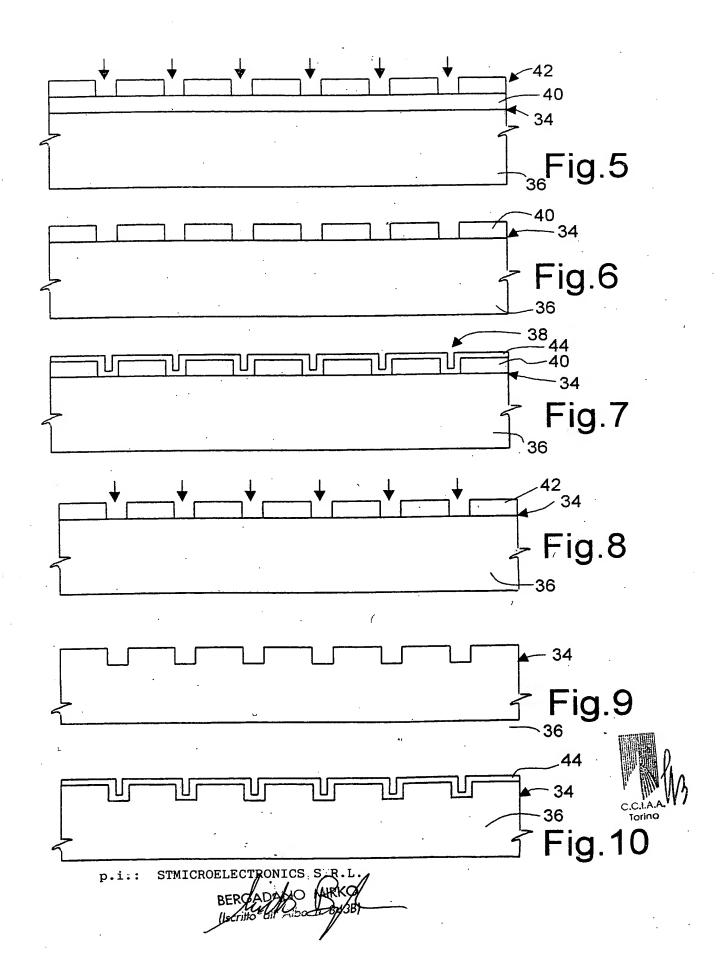
C.C.I.A.A. Torine

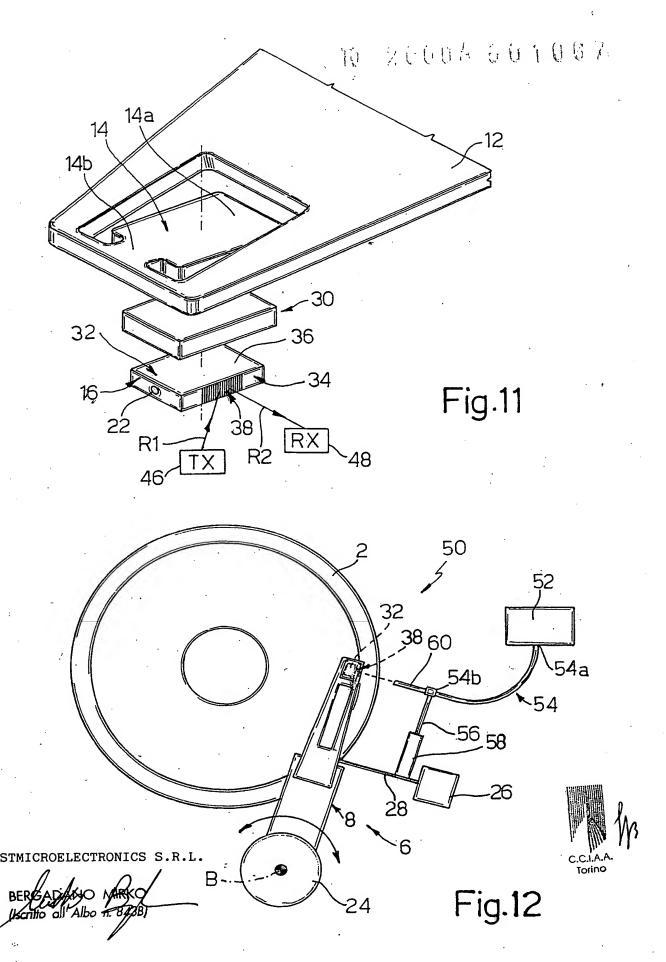


10 2000 A 0 0 1 0 67%









10 2000A 001067

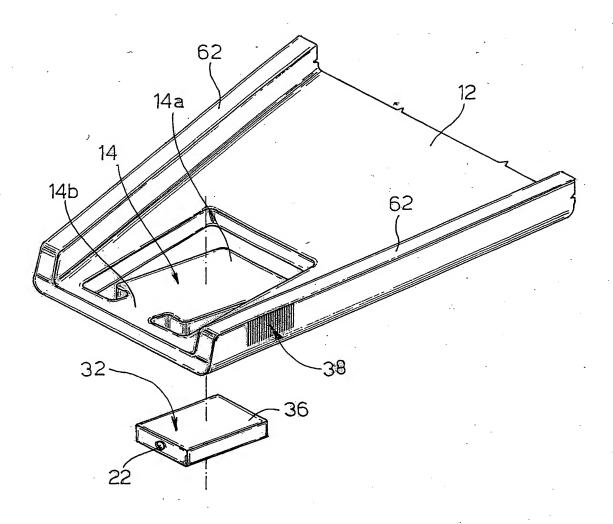


Fig.13

p.i.: STMICROELECTRONICS S.R.L.







